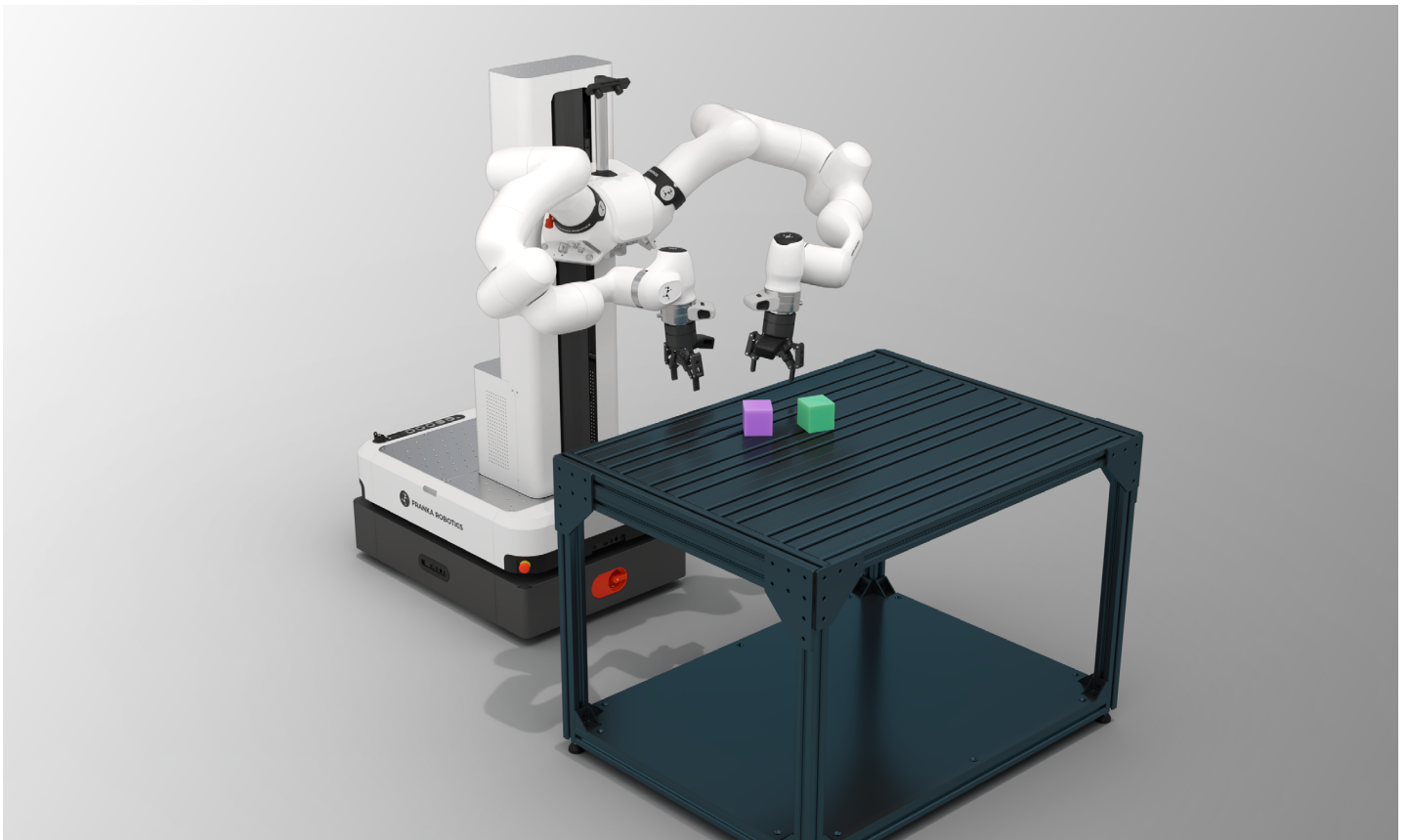


Mobile FR3 Duo

프로토타입

Mobile FR3 Duo는 Tactile Mobile Robot(TMR)과 통합하여 FR3 Duo 플랫폼을 모바일 환경으로 확장합니다. 양팔 조작 능력, 다각도 인지 기능, 전방위 기동성을 하나의 체화형 시스템으로 결합하여, 고정된 작업 셀을 벗어난 환경에서도 데이터 수집 실행이 가능하도록 합니다.



1. 이동하는 FR3 Duo

Mobile FR3 Duo는 동적 환경에서 원격조작, 데이터셋 생성, 정책 실행을 통합합니다. FR3 Duo의 최적화된 양팔 기구학과 TMR의 전방향 베이스를 결합하여 실환경 조작 작업을 위한 전신 협조를 가능하게 합니다.

2. 통합 모바일 조작

기계적, 전기적, 소프트웨어 인터페이스는 사전 통합되어 있습니다. 시스템은 일관된 아키텍처로 제공되어 베이스와 조작 장치를 개별적으로 조립하는 것에 비해 통합 시간을 크게 줄입니다. 연구자들은 시스템 엔지니어링보다 실험에 집중할 수 있습니다.

3. 고급 인식 및 확장성

Mobile FR3 Duo는 TMR의 전체 센서 스위트(LiDAR, 카메라, IMU)를 계승하고 FR3의 촉각 감도와 FR3 Duo용 비전 및 조작 액세서리를 결합합니다. 표준화된 마운팅 포인트를 통해 추가 센서, 컴퓨팅 유닛, 작업별 도구로 확장하여 진화하는 연구 요구에 대한 적응성을 보장합니다.

Mobile FR3 Duo

에 관심이 있으신가요? 자세히 알아보기!

<https://franka.de/mobile-fr3-duo>





베이스 크기
800x580x294 mm



팔당 도달 범위
855 mm



페이로드
100 kg (기본)
3 kg (팔당)



최대 속도
1.75 m/s



내장 센서
14x Arm Torque
Sensors, 2x Lidars,
7x Cameras, 1x IMU



사용자 PC
NVIDIA Jetson
AGX Orin



연결성
Wi-Fi, Ethernet,
USB, Bluetooth



제어 주파수
1 kHz
(FCI)

Franka Robotics GmbH
Koppstraße 12
81379 Munich
Germany

Mobile FR3 Duo
에 관심이 있으신가요? 팀에 문의하세요!
<https://franka.de/contact>

