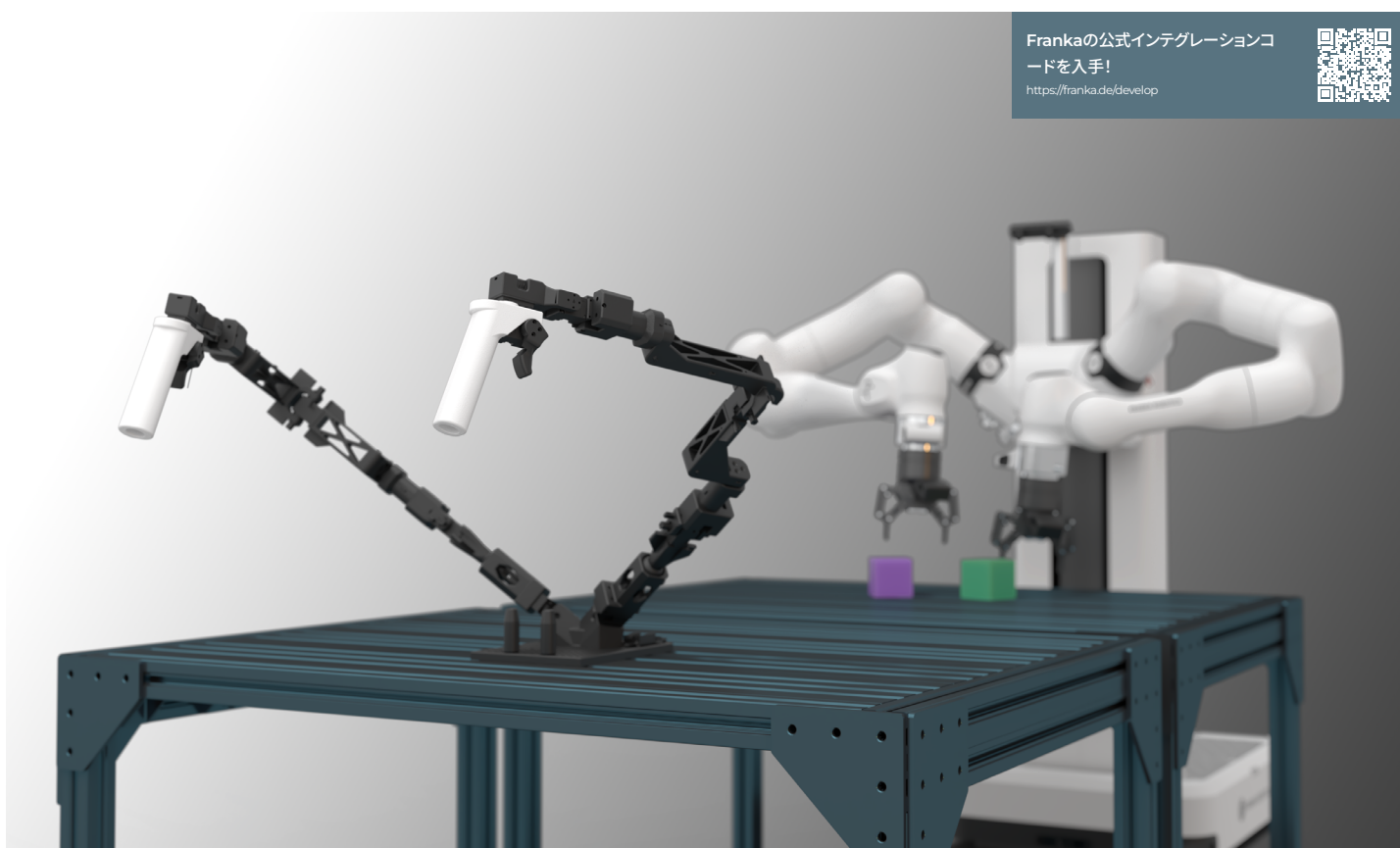


Franka GELLO Duo

プロトタイプ

GELLOテレオペレーションインターフェースをデュアルユース向けに適応させ、FR3 Duoの直接制御を可能にします。研究者に対して、両手スキルを教示し、フィジカルAI研究のデータを収集するための自然な手段を提供します。

Frankaの公式インテグレーションコードを入手!
<https://franka.de/develop>



1. オープンソースかつデリバラブル

Franka GELLO Duoは、改良されたハードウェアとソフトウェアをベースにオープンソース化され、コミュニティに無償提供されています。一方、Franka Roboticsから完全に組み立て・テスト済みのシステムを直接入手することも可能です。セットアップの手間なく、テレオペレーションとデータ収集をすぐに開始できます。

2. すぐに使えるテレオペレーションセットアップ

Franka Roboticsが提供するFranka GELLO Duoは、ROS 2フレームワークを介してFR3 Duoと統合されます。低遅延の関節制御およびグリッパー作動 (Franka HandおよびRobotiq) を実現します。迅速なセットアップとdevcontainerサポートにより、研究者はテレオペレーション、プロトタイピング、データ収集を素早く開始できます。

3. 模倣学習とその先へ

GELLOを通じてFR3 Duoを体現することで、研究者は双腕模倣学習のための高品質なデモンストレーションを効率的に生成できます。この構成は、変形可能物体の操作、協調型両手タスク、人間からロボットへのスキル転移に関する研究をサポートし、エンボディッドAIの進歩を加速します。

Franka GELLO Duo
に興味がありますか? 詳細はこちら!

<https://franka.de/gello>

